

Die komplette BusyBox finden Sie nun im Unterverzeichnis `_install`: Einziges Binary dort ist `bin/busybox`, alle weiteren Programme sind Softlinks.

Zum Testen der BusyBox und der später fürs Mini-Linux vorgesehenen Programme sowie zur Ermittlung der später benötigten Größe der Initrd empfehlen wir, unter `/tmp` ein Verzeichnis anzulegen, in das alle Dateien mit `rsync` kopiert werden:

```
mkdir /tmp/miniroot
rsync -avHP _install/ /tmp/miniroot/
```

Für ein komplettes Linux fehlen in diesem Verzeichnis noch einige Ordner:

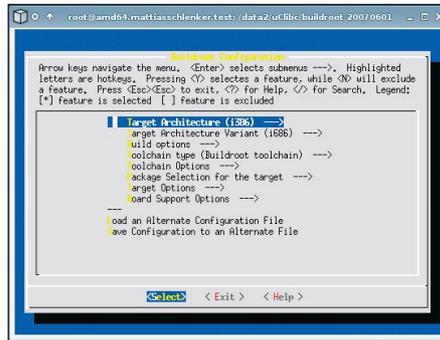
```
mkdir /tmp/miniroot/{lib,proc,var,dev,
↳etc,tmp,root,sys}
```

Noch lassen sich die BusyBox-Tools nicht verwenden: Es fehlen notwendige Bibliotheken. Welche das sind, ermittelt das Werkzeug `ldd` im Chroot-Käfig – sein Name bedeutet *list dynamic dependencies*:

```
ldd _install/bin/busybox
```

Die so ermittelten Dateien und die auf diese verweisenden Softlinks müssen ebenfalls in das Verzeichnis `/tmp/miniroot`. Bei einer guten Hand voll Dateien ist der Vorgang noch überschaubar:

```
rsync -avHP /lib/libcrypt*so* /tmp/
↳miniroot/lib/
rsync -avHP /lib/libm.so* /tmp/
```



Mit den *Buildroot-Skripten* können Sie eine aktuelle Chroot-Umgebung zum Bauen von BusyBox und Tools erstellen (auch auf Heft-DVD).

```
↳miniroot/lib/
rsync -avHP /lib/libm-*so* /tmp/
↳miniroot/lib/
rsync -avHP /lib/libc.so* /tmp/
↳miniroot/lib/
rsync -avHP /lib/ld-uClibc*so* /tmp/
↳miniroot/lib/
rsync -avHP /lib/libuClibc*.so /tmp/
↳miniroot/lib/
```

Bruder im Geiste: Dropbear

Einen ähnlichen Ansatz wie BusyBox verfolgt Dropbear, ein kompakter SSH-Client, Server und Schlüsselwerkzeug, wahlweise als separate Binaries oder in einem Binary auf wenigen hundert Kilobyte.

Dessen Konfiguration erfolgt zunächst durch das gewohnte

```
./configure --prefix=/usr/
```

Anschließend steht aber ein Eingriff in der Datei `options.h` an, wo der Wert

```
#define DROPBEAR_RANDOM_DEV „/dev/
↳urandom“
```

gesetzt werden muss. So ist sichergestellt, dass auch auf (Firewall-) Systemen mit wenig Entropie die Nutzung des sicheren SSH möglich ist.

Beim Bauen und Installieren müssen die gewünschten Binaries explizit angegeben werden:

```
make PROGRAMS="dropbear dbclient
↳dropbearkey dropbearconvert scp"
make PROGRAMS="dropbear dbclient
↳dropbearkey dropbearconvert scp"
↳install
```

Auch die Dropbear-Binaries werden über den Befehl `rsync` in das Verzeichnis `/tmp/miniroot` kopiert:

```
rsync -avHP /usr/sbin/dropbear \
/tmp/miniroot/usr/sbin
for i in dbclient dropbearkey \
dropbearconvert scp
do
    rsync -avHP /usr/bin/$i \
/tmp/miniroot/usr/bin/
done
```

Da Dropbear noch Debug-Symbole enthält, sollten Sie alle Binaries noch strippen:

```
strip /tmp/miniroot/usr/sbin/dropbear
for i in dbclient dropbearkey \
```

Der Einkaufszettel

Unser Mini-Linux entsteht in zwei Stufen. Zunächst wird mit dem Buildroot-Script von www.uclibc.org ein uClibc-basiertes Root-Dateisystem mit kompletter Entwicklungsumgebung erstellt:

```
cd buildroot
make menuconfig
make
```

Das `rootfs.i686.ext2` genannte Image kann anschließend gemountet und sein Inhalt mit `rsync -avHP mountpoint/ziel/` in ein separates Verzeichnis kopiert werden. Per `chroot` entstehen dort BusyBox und die weiteren Komponenten des Mini-Systems. Damit das Buildroot-System eingesetzt werden kann, ist eine komplette Toolchain nebst `ncurses`-Entwicklerbibliotheken notwendig. Sie finden das Buildroot-Paket inklusive unserer Konfiguration und allen notwendigen Quellcodes auf Heft-DVD. Um in der gleichen Umgebung wie wir arbei-

ten zu können, haben wir eine fertige Chroot-Umgebung `uclibc-chroot-20070601.tar.bz2` beigelegt. Eine aktuelle Version des Buildroot-Skriptes finden Sie unter <http://buildroot.uclibc.org>

In der Chroot-Umgebung werden BusyBox 1.5.1 und Dropbear 0.49 gebaut. Wir haben deren Quellcodes und Konfiguration auf Heft-DVD beigelegt. Zudem finden Sie den Tarball einer fertig gebauten BusyBox auf der DVD. Aktuelle Versionen von BusyBox und Dropbear können Sie unter www.busybox.net und <http://matt.ucc.asn.au/dropbear> herunterladen.

Für den Bau eines eigenen Kernels haben wir den Vanilla-Kernel 2.6.21.5 von <http://www.kernel.org> beigelegt. Bauen Sie diesen nicht in der Chroot-Umgebung, sondern im Hostsystem. Sollten Sie an dieser Stelle abkürzen wollen, finden Sie auf der DVD einen fertig gebauten Kernel, der

die gängigsten Treiber für Dateisysteme, IDE- und SATA-Chipsätze sowie viele Netzwerkchips statisch enthält.

Um das eigene Mini-Linux von USB-Stick, -Festplatte oder CD zu starten, benötigen Sie einen Bootloader. Sowohl `Syslinux` (für FAT16-formatierte USB-Sticks) als auch `Isolinux` (für CDs) sind im `Syslinux`-Paket 3.51 vorhanden. Aktuelle Versionen finden Sie unter <http://syslinux.zytor.com>.

Etwas aufwändigere Startup-Skripte, die auch Bootvariablen („Cheatcodes“) auslesen, sowie regelmäßig aktualisierte Tipps zum Bauen mit neueren uClibc-Buildroot-Systemen finden Sie auf der Webseite des Autors unter <http://blog.rootserverexperiment.de/category/mini-linux>.

Auf der DVD haben wir eine Textdatei untergebracht, welche die Befehle aus dem Fließtext enthält. Sie erspart lästiges Abtippen.


```

root@amd64.mattiasschlenker.test: /tmp
[root@amd64 tmp]# ls
busybox-1.5.1/ miniroot/
[root@amd64 tmp]# ldd /usr/sbin/dropbear
libutil.so.0 => /lib/libutil.so.0 (0xb7fcc000)
libz.so.1 => /usr/lib/libz.so.1 (0xb7fbc000)
libcrypt.so.0 => /lib/libcrypt.so.0 (0xb7fa7000)
libc.so.0 => /lib/libc.so.0 (0xb7ff9000)
libgcc_s.so.1 => /lib/libgcc_s.so.1 (0xb7f56000)
ld-uClibc.so.0 => /lib/ld-uClibc.so.0 (0xb7fd3000)
[root@amd64 tmp]# ldd busybox-1.5.1/_install/bin/busybox
libcrypt.so.0 => /lib/libcrypt.so.0 (0xb7ee8000)
libm.so.0 => /lib/libm.so.0 (0xb7edc000)
libc.so.0 => /lib/libc.so.0 (0xb7e94000)
ld-uClibc.so.0 => /lib/ld-uClibc.so.0 (0xb7f02000)
[root@amd64 tmp]# ls -la /lib/libc.so.0
lrwxrwxrwx 1 root root 19 Jun  5 04:14 /lib/libc.so.0 -> libuClibc-0.9.29.so
[root@amd64 tmp]# ls -la /lib/libuClibc-0.9.29.so
-rw-r--r-- 1 root root 268988 Jun  1 03:53 /lib/libuClibc-0.9.29.so
[root@amd64 tmp]# █

```

Das Tool `ldd` listet Bibliotheksabhängigkeiten auf. Die so identifizierten Libraries müssen ebenfalls in das `Initrd-Image`.

nicht notwendig, da die `Initrd` das Wurzeldateisystem bleibt – vom Boot bis zum Shutdown. So kann ein gewöhnliches `init` zum Einsatz kommen, das die BusyBox in einer abgespeckten Version mitbringt. Der Softlink `linuxrc` ist dennoch notwendig, da bei einem von `Initrd` gestarteten System dieses Programm aufgerufen wird. Wie das Original nutzt die BusyBox eine `/etc/inittab`, die jedoch etwas anders aufgebaut ist: Statt Runlevels steht im ersten Feld das ausführende Terminal, das zweite Feld kennzeichnet aufgerufene RC-Dateien (`sysinit`), Programme, die nach Terminierung neu gestartet werden (`respawn`) oder die Reaktion auf den „Affengriff“ (`ctrlaltdel`):

```

::sysinit:/etc/init.d/rcS
tty1::respawn:/sbin/getty 38400 tty1

```

```

tty2::respawn:/sbin/getty 38400 tty2
tty3::respawn:/sbin/getty 38400 tty3
::ctrlaltdel:/sbin/reboot

```

Unser Beispiel führt das Script `/etc/init.d/rcS` aus, öffnet ein Log-in auf drei Konsolen und reagiert auf den „Affengriff“ mit dem typischen Reboot. Das Script `/etc/init.d/rcS` kann dazu verwendet werden, ein komplettes System-V oder BSD-Init mit eigenen Start-Stop-Skripten nachzubauen – wir haben es bei einer simplen Initialisierung der Netzwerkschnittstellen, gefolgt vom Start eines SSH-Servers, belassen:

```

#!/bin/sh
/bin/mount -t proc none /proc

/bin/mount -t devpts none /dev/pts

```

```

PROMPT 1
TIMEOUT 100

LABEL minilinux
KERNEL vmlinuz
APPEND initrd=initrd.gz rw vga=791

```

Jetzt kann ein ISO-Image erzeugt werden:

```

mkisofs -r -J -pad \
-b boot/isolinux/isolinux.bin \
-c boot/isolinux/boot.cat \
-no-emul-boot -boot-info-table \
-boot-load-size 4 \
-o minilinux.iso build

```

Das erzeugte ISO-Image können Sie in einer Virtualisierungssoftware wie `VMware` oder `Qemu` direkt starten. Bei `Qemu` gelingt dies ohne Konfigurationsdatei:

```
qemu -boot d -cdrom minilinux.iso
```

```

root@amd64.mattiasschlenker.test: /tmp
root@amd64:/tmp# find /tmp/miniroot/ -type f -exec ls -lah {} \;
-rwxr-xr-x 1 root root  8 13:25 /tmp/miniroot/bin/busybox
-rw-r--r-- 1 root root 427 Jun 12 14:43 /tmp/miniroot/etc/dropbear/dropbear_dss_host_key
-rwxr-xr-x 1 root root 182 Jun 12 14:40 /tmp/miniroot/etc/init.d/rcS
-rw-r--r-- 1 root root 11 Jun 12 14:42 /tmp/miniroot/etc/group
-rw-r--r-- 1 root root 164 Jun 12 14:39 /tmp/miniroot/etc/inittab
-rw-r--r-- 1 root root 31 Jun 12 14:41 /tmp/miniroot/etc/passwd
-rw-r--r-- 1 root root 60 Jun 12 14:42 /tmp/miniroot/etc/shadow
-rwxr-xr-x 1 root root 17K Jun  1 13:25 /tmp/miniroot/lib/ld-uClibc-0.9.29.so
-rw-r--r-- 1 root root 8.6K Jun  1 09:53 /tmp/miniroot/lib/libcrypt-0.9.29.so
-rw-r--r-- 1 root root 34K Jun  1 10:23 /tmp/miniroot/lib/libc.so.1
-rw-r--r-- 1 root root 45K Jun  1 09:53 /tmp/miniroot/lib/libm-0.9.29.so
-rw-r--r-- 1 root root 263K Jun  1 09:53 /tmp/miniroot/lib/libuClibc-0.9.29.so
-rw-r--r-- 1 root root 4.6K Jun  1 09:53 /tmp/miniroot/lib/libutil-0.9.29.so
-rwxr-xr-x 1 root root 106K Jun 12 08:17 /tmp/miniroot/sbin/dropbear
-rwxr-xr-x 1 root root 46K Jun 12 08:41 /tmp/miniroot/usr/bin/dropbearconvert
-rwxr-xr-x 1 root root 98K Jun 12 08:41 /tmp/miniroot/usr/bin/dbclient
-rwxr-xr-x 1 root root 48K Jun 12 08:41 /tmp/miniroot/usr/bin/dropbearkey
-rwxr-xr-x 1 root root 18K Jun 12 08:41 /tmp/miniroot/usr/bin/scp
-rw-r--r-- 1 root root 60K Jun  1 11:20 /tmp/miniroot/usr/lib/libz.so.1.2.3
root@amd64:/tmp# find /tmp/miniroot/ -type f -exec ls -lah {} \; | wc -l
20
root@amd64:/tmp# █

```

`find` zeigt, dass sich in der `Initrd` lediglich 20 reguläre Dateien befinden, daneben aber auch noch Dutzende Softlinks und Gerätedateien.

```

/sbin/ifconfig lo inet 127.0.0.1
/sbin/ifconfig eth0 inet 192.168.1.82
/bin/sleep 3
/usr/sbin/dropbear -E

```

Statt der statischen Konfiguration des Netzwerkkonfigurations können Sie auch eine dynamische Konfiguration mit dem in der BusyBox enthaltenen DHCP-Client vornehmen:

```
/sbin/udhcpc eth0
```

In diesem Fall müssen Sie jedoch das DHCP-Clientscript `/usr/share/udhcpc/default.script` vom `uClibc`-Buildsystem an dieselbe Stelle im Mini-Linux kopieren.

/etc vollständig besiedeln

Noch enthält das Verzeichnis `/etc`, welches die systemweiten Einstellungen beherbergt, nicht die notwendigen Dateien, um ein späteres Log-in zu ermöglichen. Es muss minimal eine `/etc/passwd` vorhanden sein, die wie bei einem normalen Linux aufgebaut ist. Unsere sieht so aus:

```
root:x:0:0:root:/root:/bin/sh
```

Die dazugehörige, nur für `root` lesbare `/etc/shadow`:

```
root:pwhash:10933:0:99999:7:::
```

Statt `pwhash` ist der mit `openssl passwd -1` erzeugte MD5-Hash einzutragen. Die `/etc/group` enthält den einzigen Nutzer:

```
root:x:0:
```

Dropbear benötigt seine beiden Schlüssel unter `/etc/dropbear/dropbear_dss_host_key` und `/etc/dropbear/dropbear_rsa_host_key`. Am einfachsten ist es, diese im Build-Chroot mit dem Befehl

```
dropbearkey -t dss -f /etc/dropbear/
↳ dropbear_dss_host_key
```

zu erzeugen (den RSA-Schlüssel natürlich mit

Wie boote ich mein Mini-Linux

Der einfachste Weg zu einem bootfähigen Medium mit dem eigenen Mini-Linux führt über ein ISO-Image. Erstellen Sie zunächst einen Ordner `build`, der später den Inhalt der CD aufnimmt. Dieser Ordner bekommt ein Bootverzeichnis:

```
mkdir build
mkdir -p build/boot/isolinux
```

Kopieren Sie den Kernel (hier `vmlinuz`), die `Initrd` (hier `initrd.gz`) des Mini-Linux und die Datei `isolinux.bin` aus dem `syslinux`-Paket in den Ordner `build/boot/isolinux`. Erstellen Sie dann eine Datei `build/boot/isolinux/isolinux.cfg` mit dem folgendem Inhalt. Das Label darf nur acht Zeichen enthalten, bei den Dateinamen gelten nur die Einschränkungen des ISO-Dateisystems ohne Erweiterungen:

```
DEFAULT minilinux
```

```

root@amd64.mattiasschlenker.test: /tmp
root@amd64:/tmp# mount -o bind /dev/ /tmp/miniroot/dev/
root@amd64:/tmp# mount -t proc none /tmp/miniroot/proc/
root@amd64:/tmp# LC_ALL=C chroot /tmp/miniroot/ /bin/sh

BusyBox v1.5.1 (2007-06-08 07:21:27 MDT) Built-in shell (ash)
Enter 'help' for a list of built-in commands.

/ # ls /lib/
ld-uClibc-0.9.29.so  libc.so.0  libcrypt.so.0  libm.so.0
ld-uClibc.so.0     libgcc_s.so.1  libutil-0.9.29.so  libutl.so.0
libc.so.0          libm-0.9.29.so  libutl.so.0

/ # ls /bin/
addgroup      deluser      ipcalc       netstat      sleep
adduser       df            kill         nice          stat
ash            dmesg        linux32     pidof        stty
busybox       echo         linux64     ping         su
cat            egrep        ln           pipe_progress sync
catv          false        login        printenv     tar
chgrp         fdflush      ls           ps            touch
chmod         fgrep        mkdir        pwd           true
chown         getopt       mknod       rm            umount
cp            grep         mktemp       rmdir        uname
cpio          gunzip       more         run-parts    usleep
date          gzip         mount        sed           vi
dd            hostname     mountpoint   setarch      watch
delgroup     ip           mv           sh            zcat
/ # █

```

```

mattias@curium: /tmp/
*** 5 > qemu -m 128 -boot d -cdrom /tmp/minilinux.iso
mattias@curium: /tmp/
*** 6 > qemu -m 128 -boot d -cdrom /tmp/minilinux.iso

DEPMU
/ # ifconfig
eth0  Link encap:Ethernet  HWaddr 52:54:00:12:34:56
      inet addr:192.168.1.82  Bcast:192.168.1.255  Mask:255.255.255.0
      UP BROADCAST RUNNING MULTICAST  MTU:1500  Metric:1
      RX packets:0 errors:0 dropped:0 overruns:0 frame:0
      TX packets:2 errors:0 dropped:0 overruns:0 carrier:0
      collisions:0 txqueuelen:1000
      RX bytes:0 (0.0 B)  TX bytes:120 (120.0 B)
      Interrupt:10 Base address:0xc100

lo    Link encap:Local Loopback
      inet addr:127.0.0.1  Mask:255.0.0.0
      UP LOOPBACK RUNNING  MTU:16384  Metric:1
      RX packets:2 errors:0 dropped:0 overruns:0 frame:0
      TX packets:2 errors:0 dropped:0 overruns:0 carrier:0
      collisions:0 txqueuelen:0
      RX bytes:36 (36.0 B)  TX bytes:36 (36.0 B)

/ # cat /proc/mounts
rootfs / rootfs rw 0 0
/dev/root.old / ext2 rw 0 0
none /proc/proc rw 0 0
none /dev/pts devpts rw 0 0
/ # █

```

Auch der Test der Initrd-Zusammenstellung erfolgt mit *chroot*. Testen Sie den SSH-Client *dbclient* und einige *BusyBox*-Appltes, um sicherzugehen, dass alle benötigten Bibliotheken da sind.

Für den Test des Mini-Linuxes inclusive selbstgebaumtem Kernel ist es am sinnvollsten, ein ISO-Image zu erstellen und dieses in einer virtuellen Maschine (hier *qemu*) zu booten.

-*rsa*) und dann ins Verzeichnis */tmp/minilinux* zu kopieren. Alternativ können Sie auf fixe Schlüssel verzichten und die Zeilen zur Schlüsselerzeugung in das Startupscript */etc/init.d/rcS* einbauen. Fehlt uns noch */dev*, das Verzeichnis mit den Gerätedateien. Im Prinzip kann mit *rsync -avHP* der komplette Inhalt dieses Verzeichnisses aus dem *uClibc-Chroot* kopiert werden. Vergessen Sie in diesem Fall bitte nicht, vorher ein mit der Option *bind* drübergemountetes */dev* auszuhängen.

Die Initrd besiedeln

Bei der *Initrd* handelt es sich um ein – im Idealfall 4096 Kilobyte großes – Partitionsimage, das mit einem *Ext2*-Dateisystem versehen ist. Sie erzeugen es zunächst mit *dd*:

```
dd if=/dev/zero of=/tmp/initrd.img
```

```

➔bs=1024 count=4096
Anschließend wird es formatiert:
mkfs.ext2 /tmp/initrd.img
Danach kann es gemountet werden:
mkdir /tmp/initrd
mount -o loop /tmp/initrd.img /tmp/initrd

```

Auf das Image kopieren Sie jetzt alle Inhalte des zuvor befüllten Ordners */tmp/minilinux*. Vergessen Sie nicht, dort gemountete Dateisysteme auszuhängen, und prüfen Sie noch einmal, ob die zuvor kopierten Gerätedateien in */dev* vorhanden sind:

```
rsync -avHP /tmp/miniroot/ /tmp/initrd/
Die Ramdisk wird anschließend wieder ungemountet und mit gzip komprimiert:
umount /tmp/initrd/
```

```
gzip -c /tmp/initrd.img > /tmp/
➔initrd.gz
```

Die Datei */tmp/initrd.gz* kann nun jedem Kernel als *Initrd* übergeben werden, der einen Treiber für das *Ext2*-Dateisystem enthält und der Unterstützung für initiale *Ramdisks* bietet.

Der erste Bootvorgang

Um das Mini-Linux zu starten, haben wir auf dem Bausystem zunächst einen *Vanilla*-Kernel gebaut, der alle wichtigen Dateisystemtreiber sowie Treiber für viele Netzwerkkarten und *ATA*/*SATA*-Chipsätze statisch enthielt. Das ersparte uns, auf die *Initrd* mit dem Mini-Linux auch noch Treiber packen zu müssen.

Diesen Kernel trugen wir in die lokale *GRUB*-Konfiguration ein und: Bingo! – bei der Auswahl des Mini-Linux fuhr unser wenige Megabyte großes selbst gebautes Linux problemlos hoch. Der Eintrag in der */boot/grub/menu.lst*

```

title BusyBox Minisystem
root (hd0,0)
kernel /boot/vmlinuz-2.6.21.5 rw splash
initrd /boot/busybox-miniroot.gz
boot

```

Natürlich ist der Start über den *Bootloader* des Hostsystems die denkbar unflexibelste Methode, und mit *Kernel* und *Ramdisk* auf der regulären Systempartition ist auch der Einsatz als *Backup* und *Recovery-Tool* nicht sinnvoll. Wie Sie das eigene Mini-Linux auf *CD* oder *USB-Stick* bannen, erklären wir deshalb in einem separaten Kasten. **jkn**

Devices mit *mdev* erstellen

➔ Beim eigenen Mini-Linux ist in den meisten Fällen der Einsatz von *udev* zur dynamischen Erzeugung von Gerätedateien der Overkill. Eine einfache, kompakte Lösung bringt *BusyBox* in Form von *mdev* mit. Ist das spezielle Dateisystem */sys* gemountet, kann *mdev* beim Systemstart aufgerufen werden, um alle benötigten Gerätedateien zu erzeugen. Ergänzen Sie dafür Ihr Startscript *rcS* um die folgenden Zeilen:

```

/bin/mount -t sysfs none /sys
/sbin/mdev -s

```

```

root@amd64.mattiasschlenker.test: /data2/uClibc
[root@amd64 tmp]# ./busybox-1.5.1/_install/bin/busybox mdev --help
BusyBox v1.5.1 (2007-06-08 07:21:27 MDT) multi-call binary

Usage: mdev [-s]

-s Scan /sys and populate /dev during system boot

Called with no options (via hotplug) it uses environment variables to determine which device to add/remove.
[root@amd64 tmp]# █

```

Das *BusyBox*-Appllet *mdev* ist eine kompakte Alternative zum Einsatz von *udev*.

Das *BusyBox*-Appllet *mdev* ist eine kompakte Alternative zum Einsatz von *udev*.